

## II. Vektör Değerli Fonksiyonlar (2)

Tanım:  $I \subset \mathbb{R}$ ,  $V$  bir vektör kimesi olsun. Tanım kimesi  $I$ , değer kimesi  $V$  olan fonksiyonlara vektör değerli fonksiyonlar denir.

$$F: I \rightarrow E^3$$

$$t \rightarrow F(t) = (f(t), g(t), h(t))$$

$$= f(t)\vec{i} + g(t)\vec{j} + h(t)\vec{k}$$

buradaki reel değerli  $f, g, h$  fonksiyonlarına vektör değerli  $F$  fonksiyonunun bileşenleri denir.

Tanım:  $F$  ile  $G$  vektör değerli,  $f$  ile  $g$  reel değerli fonksiyon olsunlar.

$$(F+G)(t) = F(t) + G(t)$$

$$(F \cdot G)(t) = F(t) \cdot G(t) \rightarrow \text{sadece bu reel değerli}$$

$$(F \times G)(t) = F(t) \times G(t)$$

$$(f \cdot F)(t) = f(t) \cdot F(t)$$

diğerleri vektör değerli.

$$(F \circ g)(t) = F(g(t))$$

Örnek 1  $F(t) = t\vec{i} + t^2\vec{j} + t^3\vec{k}$

$$G(t) = (1-t)\vec{i} + (1+t^2)\vec{j} + t\vec{k}$$

$$(F+G)(t) = F(t) + G(t) = \vec{i} + (1+2t^2)\vec{j} + (t+t^3)\vec{k}$$

$$(F \times G)(t) = F(t) \times G(t) = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ t & t^2 & t^3 \\ 1-t & 1+t^2 & t \end{vmatrix} = t^5\vec{i} + (-t^4 + t^3 - t^2)\vec{j} + (2t^3 - t^2 + t)\vec{k}$$

(1)

Örnek 1  $F(t) = \sin t \cdot \vec{i} + t \cos t \vec{j} + (1+t) \vec{k}$  ve  
 $G(t) = \cos 2t \vec{i} - \sin 3t \vec{j} + (e^t + 1) \vec{k}$

$\lim_{t \rightarrow 0} F(t)G(t)$  ve  $\lim_{t \rightarrow 0} F(t) \times G(t) = ?$

$\lim_{t \rightarrow 0} F(t) = 0 \cdot \vec{i} + t \vec{j} + t \vec{k} = \vec{j} + \vec{k}$

$\lim_{t \rightarrow 0} G(t) = 1 \cdot \vec{i} - 0 \cdot \vec{j} + (2) \vec{k} = \vec{i} + 2\vec{k}$

$\lim_{t \rightarrow 0} (F(t)G(t)) = (\vec{j} + \vec{k}) \cdot (\vec{i} + 2\vec{k}) = 2$

$\lim_{t \rightarrow 0} (F(t) \times G(t)) = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \end{vmatrix} = 2\vec{i} + \vec{j} - \vec{k}$

Teorem 1:  $F, I$  aralığında tanımlı vektör değerli fons.  $t_0 \in I$  için

$F, t_0$  da sürekli  $\Leftrightarrow \lim_{t \rightarrow t_0} F(t) = F(t_0)$ .

$F, I$  üzerinde sürekli  $\Leftrightarrow F, I$  nın her noktasında sürekli.

Teorem 1.1) Vektör değerli  $F$  fonsiyonunun  $t_0$  da sürekli olması için g.v.y.k onun bileşen fonsiyonlarının da  $t_0$  da sürekli olmasıdır.

2)  $F, G$  ve  $s$  fons.  $t_0$  da sürekli ise

$F+G, F \cdot G, F \times G$  ve  $s \cdot F$  de  $t_0$  da sürekli dir.

2

Özellikler:  $F$  ve  $G$  vektör değerli,  $s$  reel değerli fons.  $t_0$  noktasında tanımlı olsunlar.

$\lim_{t \rightarrow t_0} F(t) = A$   $\lim_{t \rightarrow t_0} G(t) = B$  ve  $\lim_{t \rightarrow t_0} s(t) = m$  ise

$\lim_{t \rightarrow t_0} (F(t) + G(t)) = A + B$  ,  $\lim_{t \rightarrow t_0} (F(t)G(t)) = AB$

$\lim_{t \rightarrow t_0} (F(t) \times G(t)) = A \times B$   $\lim_{t \rightarrow t_0} (s(t)F(t)) = mA$  ②

Örnek:  $F(t) = (|t|+1)\bar{i} + t|t-1|\bar{j} + (2+t^2)\bar{k}$

biciminde tanımlanan  $F$  fonksiyonunun  $t_1=0$  ve  $t_2=1$  noktalarında sürekliliği olup olmadığını araştır.

$$F(0) = \bar{i} + 2\bar{k}$$

$$\lim_{t \rightarrow 0} F(t) = \bar{i} + 2\bar{k} = F(0) \text{ olup } t=0 \text{ da sürekli.}$$

$$F(1) = 2\bar{i} + 3\bar{k} \dots \lim_{t \rightarrow 1} t|t-1| \dots$$

$$\left( \lim_{t \rightarrow 1^+} t^2 - t = \lim_{t \rightarrow 1^-} -t + t^2 = 0 \right)$$

$$t_2=1 \text{ noktasında sürekli. } \lim_{x \rightarrow 1} F(t) = 2\bar{i} + 3\bar{k}$$

Örnek 1

$$F(t) = \begin{cases} \frac{\sin 3t}{t} \bar{i} + \frac{1-\cos^2 t}{t^2} \bar{j} + \sqrt{1+t} \bar{k}, & t \neq 0 \\ 3\bar{i} + \bar{j} + \bar{k} & t = 0 \end{cases}$$

fonsiyonu  $t=0$  noktasında sürekli midir?

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow 0} F(t) &= \left( \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\sin 3t}{t} \right) \bar{i} + \left( \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1-\cos^2 t}{t^2} \right) \bar{j} \\ &+ \left( \lim_{t \rightarrow 0} \sqrt{1+t} \right) \bar{k} \quad \left( \frac{\sin^2 t}{t^2} = \left( \frac{\sin t}{t} \right)^2 \right) \\ &= 3\bar{i} + \bar{j} + \bar{k} = F(0) \end{aligned}$$

$F$ ,  $t=0$  da sürekli.

# Vektör Değerli Fonksiyonların Türevi

Tanım:  $F$  vektör değerli fonksiyon ve  $t_0$  da tanımlanmış bir yığılma noktası olsun. Eğer

$$\lim_{t \rightarrow t_0} \frac{F(t) - F(t_0)}{t - t_0}$$

limiti varsa, bu limite  $F$ 'nin  $t_0$ daki türevi denir ve  $F'(t_0)$  veya  $\frac{dF}{dt}(t_0)$  sembollerinden biriyle gösterilir.

Teorem:  $F(t) = f(t)\bar{i} + g(t)\bar{j} + h(t)\bar{k}$

fonksiyonunun  $t_0$  da türevi olması için  $\Leftrightarrow$

$f, g, h$  fonks.  $t_0$  da türevli olmasıdır.

$$F'(t_0) = f'(t_0)\bar{i} + g'(t_0)\bar{j} + h'(t_0)\bar{k}$$

Örnek:  $F(t) = (t+t^2)\bar{i} + e^{2t}\bar{j} + \sin t\bar{k}$

fonksiyonunun  $t_0=0$  noktasındaki türevini hesap.

$$\begin{array}{lll} f(t) = t+t^2 & f'(t) = 1+2t & f'(0) = 1 \\ g(t) = e^{2t} & g'(t) = 2e^{2t} & g'(0) = 2 \\ h(t) = \sin t & h'(t) = \cos t & h'(0) = 1 \end{array}$$

olacağından  $F'(0) = \bar{i} + 2\bar{j} + \bar{k}$ .

Örnek:  $F(t) = t\bar{i} + |t|\bar{j} + e^t\bar{k}$  fonks.  $t=0$  daki türevi,

$|t|$ 'nin  $t=0$  da türevi yok.

$$\lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{t-0}{t-0} = 1 \neq \lim_{t \rightarrow 0^-} \frac{-t-0}{t-0} = -1$$

Teoremler:  $F, G$  ve  $h$  fonks.  $t$  noktasında,  
 $u$  da  $u(s)=t$  eşitliğini sağlayacak noktasında,  
 türevli ise,

$$[F(t) + G(t)]' = F'(t) + G'(t)$$

$$[h(t)F(t)]' = h'(t)F(t) + h(t)F'(t)$$

$$[F(t) \cdot G(t)]' = F'(t)G(t) + F(t)G'(t)$$

$$[F(t) \times G(t)]' = F'(t) \times G(t) + F(t) \times G'(t)$$

$$[(F \circ u)(s)]' = F'(u(s))u'(s)$$

Örnek:  $F(t) = t\hat{i} + (1+t)\hat{j} + t^2\hat{k}$

$$G(t) = \hat{i} + t^2\hat{j} + (1-t)\hat{k}$$

$[F(t) \cdot G(t)]'$  ve  $[F(t) \times G(t)]'$

$$[F(t) \cdot G(t)]' = F'(t)G(t) + F(t)G'(t)$$

$$= (\hat{i} + \hat{j} + 2t\hat{k})(\hat{i} + t^2\hat{j} + (1-t)\hat{k})$$

$$+ (t\hat{i} + (1+t)\hat{j} + t^2\hat{k})(2t\hat{j} - \hat{k})$$

$$= 1 + \cancel{t} + 2t - \cancel{2t} + 2t + \cancel{3t^2} - \cancel{t^2}$$

veya  $F \cdot G$

$$[F(t) \cdot G(t)]' = 4t + 1$$

$$F(t) \times G(t) = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ t & 1+t & t^2 \\ 1 & t^2 & 1-t \end{vmatrix} = (1-t^2-t^4)\hat{i} \\ + (2t^2-t)\hat{j} \\ + (t^3-t-1)\hat{k}$$

$$[F(t) \times G(t)]' = (-2t-4t^3)\hat{i} + (4t-1)\hat{j} + (3t^2-1)\hat{k}$$

Ornek:  $u(t) = t\hat{i} + (t+1)\hat{k}$ ,  $v(t) = t^2\hat{j}$

$w(t) = \frac{1}{t^2}\hat{k} \Rightarrow F(t) = u(t) \cdot [v(t) \times w(t)]$

Çözüm:

$F(t) = u(t) \cdot [v(t) \times w(t)] = \det(u(t), v(t), w(t))$

$u(t) = (t, 0, t+1)$

$v(t) = (0, t^2, 0)$

$w(t) = (0, 0, \frac{1}{t^2})$

$$F(t) = \begin{vmatrix} t & 0 & t+1 \\ 0 & t^2 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{t^2} \end{vmatrix} = \frac{1}{t^2} (t \cdot t^2) = t$$

veya

$$v(t) \times w(t) = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 0 & t^2 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{t^2} \end{vmatrix} = \hat{i}$$

$$u(t) \cdot [v(t) \times w(t)] = (t, 0, t+1) \cdot (1, 0, 0) = t$$

## Vektör Değerli Fonks. İntegralleri

Tanım:  $F(t)$  vektör değerli fonks.

$$\int F(t) dt = G(t) + C \quad C = \text{sbt}$$

Eğer  $F(t) = f(t)\bar{i} + g(t)\bar{j} + h(t)\bar{k}$  ise

$$\int F(t) dt = \left( \int f(t) dt \right) \bar{i} + \left( \int g(t) dt \right) \bar{j} + \left( \int h(t) dt \right) \bar{k}$$

Örnek:  $F(t) = 2t\bar{i} + e^t\bar{j} + 4\sin 2t\bar{k}$  belirsiz mt.

$$\begin{aligned} \int F(t) dt &= \left( \int 2t dt \right) \bar{i} + \left( \int e^t dt \right) \bar{j} + \left( \int 4\sin 2t dt \right) \bar{k} \\ &= (t^2 + c_1) \bar{i} + (e^t + c_2) \bar{j} + (-2 \cos 2t + c_3) \bar{k} \\ &= t^2 \bar{i} + e^t \bar{j} - 2 \cos 2t \bar{k} + C \end{aligned}$$

$C = c_1 \bar{i} + c_2 \bar{j} + c_3 \bar{k}$  sabit vektördür.

Örnek:  $F'(t) = 2t\bar{i} + \sin t\bar{j} + e^t\bar{k}$  ve

$$F(0) = 2\bar{i} + 2\bar{j}$$

baş şartlarını sağlayarak  $F(t)$  fonks. bulunur.

$$F(t) = \int F'(t) dt = t^2 \bar{i} + \cos t \bar{j} + e^t \bar{k} + C$$

$$F(0) = -\bar{j} + \bar{k} + C = 2\bar{i} + 2\bar{j} \quad C = 2\bar{i} + 3\bar{j} - \bar{k}$$

$$\begin{aligned} F(t) &= t^2 \bar{i} - \cos t \bar{j} + e^t \bar{k} + 2\bar{i} + 3\bar{j} - \bar{k} \\ &= (t^2 + 2) \bar{i} + (3 - \cos t) \bar{j} + (e^t - 1) \bar{k} \end{aligned}$$

Teorî:  $F(t) = f(t)\hat{i} + g(t)\hat{j} + h(t)\hat{k}$

fonksiyonunun  $[a, b]$  aralığındaki integrali

$$\int_a^b F(t) dt = \left[ \int_a^b f(t) dt \right] \hat{i} + \left[ \int_a^b g(t) dt \right] \hat{j} + \left[ \int_a^b h(t) dt \right] \hat{k}$$

Örnek:  $F(t) = 2t\hat{i} + (1+t^2)\hat{j} + \sin \pi t \hat{k}$   $\int_0^1 F(t) dt = ?$

$$\int_0^1 F(t) dt = \left( \int_0^1 2t dt \right) \hat{i} + \left( \int_0^1 (1+t^2) dt \right) \hat{j} + \left( \int_0^1 \sin \pi t dt \right) \hat{k}$$

$$= t^2 \Big|_0^1 \hat{i} + \left( t + \frac{t^3}{3} \right) \Big|_0^1 \hat{j} - \frac{1}{\pi} \cos \pi t \Big|_0^1 \hat{k}$$

$$= \hat{i} + \frac{4}{3} \hat{j} + \frac{2}{\pi} \hat{k}$$



$$\frac{d\vec{r}}{dt} \cdot \vec{I} = \int_1^2 \left[ (6-6t)\vec{i} + 3\sqrt{t}\vec{j} + \left(\frac{4}{t^2}\right)\vec{k} \right] dt = ? \quad \frac{t^{-2+1}}{-1}$$

$$\begin{aligned} \vec{I} &= \left( \int_1^2 (6-6t) dt \right) \vec{i} + \left( \int_1^2 3\sqrt{t} dt \right) \vec{j} + \left( \int_1^2 \frac{4}{t^2} dt \right) \vec{k} \\ &= \left( 6t - \frac{6t^2}{2} \right) \Big|_1^2 \vec{i} + \left( \frac{3 \cdot 2t^{3/2}}{3/2} \right) \Big|_1^2 \vec{j} + 4 \left( -\frac{1}{t} \right) \Big|_1^2 \vec{k} \\ &= (12 - 12 - (6 - 3)) \vec{i} + (2 \cdot 2\sqrt{2} - 2) \vec{j} - 4 \left( \frac{1}{2} - 1 \right) \vec{k} \\ &= -3\vec{i} + (4\sqrt{2} - 2)\vec{j} + 2\vec{k} \end{aligned}$$

$$\frac{d\vec{r}}{dt} \cdot \vec{I} = \int_1^4 \left[ \frac{1}{t} \vec{i} + \frac{1}{5-t} \vec{j} + \frac{1}{2t} \vec{k} \right] dt$$

$$\begin{aligned} \vec{I} &= \left( \int_1^4 \frac{1}{t} dt \right) \vec{i} + \left( \int_1^4 \frac{1}{5-t} dt \right) \vec{j} + \left( \int_1^4 \frac{1}{2t} dt \right) \vec{k} \\ &= \left( \ln t \Big|_1^4 \right) \vec{i} + \left( -\ln|5-t| \Big|_1^4 \right) \vec{j} + \left( \frac{1}{2} \ln t \Big|_1^4 \right) \vec{k} \\ &= \ln 4 \vec{i} + (-\ln 1 + \ln 4) \vec{j} + \frac{1}{2} (\ln 4 - \ln 1) \vec{k} \\ &= \ln 4 \vec{i} + \ln 4 \vec{j} + \frac{1}{2} \ln 4 \vec{k} \end{aligned}$$

Dr:  $\frac{dr}{dt} = -t\hat{i} - t\hat{j} - t\hat{k}$ ,  $r(0) = \hat{i} + 2\hat{j} + 3\hat{k}$

Koşullarını sağlayan  $r(t)$  fonksiyonu bulunuz.

$$r(t) = \int \frac{dr}{dt} dt = \int -t dt \hat{i} - \int t dt \hat{j} - \int t dt \hat{k}$$

$$= -\frac{t^2}{2} \hat{i} - \frac{t^2}{2} \hat{j} - \frac{t^2}{2} \hat{k} + c$$

$$r(0) = 0\hat{i} + 0\hat{j} + 0\hat{k} + c = \hat{i} + 2\hat{j} + 3\hat{k}$$

$$c = \hat{i} + 2\hat{j} + 3\hat{k}$$

$$r(t) = \left(1 - \frac{t^2}{2}\right) \hat{i} + \left(2 - \frac{t^2}{2}\right) \hat{j} + \left(3 - \frac{t^2}{2}\right) \hat{k}$$

Dr:  $\frac{dr}{dt} = \frac{3}{2}(t+1)^{3/2} \hat{i} + e^{-t} \hat{j} + \frac{1}{1+t} \hat{k}$ ,  $r(0) = \hat{k}$

$$r(t) = \int \frac{dr}{dt} dt = \left(\frac{3}{2} \int (t+1)^{3/2} dt\right) \hat{i} + \left(\int e^{-t} dt\right) \hat{j}$$

$$+ \left(\int \frac{1}{1+t} dt\right) \hat{k}$$

$$r(t) = \left(\frac{3}{2} \cdot \frac{2}{5} (t+1)^{5/2}\right) \hat{i} + (-e^{-t}) \hat{j} + (\ln|1+t|) \hat{k} + c(t)$$

$$r(0) = \frac{3}{5} \hat{i} - \hat{j} + c(t) = \hat{k}$$

$$c(t) = -\frac{3}{5} \hat{i} + \hat{j} + \hat{k}$$

$$r(t) = \frac{3}{5} (t+1)^{5/2} \hat{i} - e^{-t} \hat{j} + \ln|1+t| \hat{k} + \left(-\frac{3}{5} \hat{i} + \hat{j} + \hat{k}\right)$$

$$= \frac{3}{5} (1 + (t+1)^{5/2}) \hat{i} + (1 - e^{-t}) \hat{j} + (1 + \ln(1+t)) \hat{k}$$